**4K激光光源线阵图像采集组件**

**技术手册**

北京智弘通达科技有限公司

2020-03-11

目 录

[1. 产品简介 2](#_Toc9613706)

[1.1 功能描述 2](#_Toc9613707)

[1.2 技术指标 2](#_Toc9613708)

[1.3 组成部件 2](#_Toc9613709)

[1.4 组件分类 3](#_Toc9613710)

[1.5 机械尺寸 3](#_Toc9613711)

[1.6 指示灯说明 4](#_Toc9613712)

[1.7 接口定义 4](#_Toc9613713)

[2. 组件调试 6](#_Toc9613714)

[2.1 IP配置 6](#_Toc9613715)

[2.2 参数设置 6](#_Toc9613716)

[2.3 编码器触发参数设置 10](#_Toc9613717)

[3. 使用须知 12](#_Toc9613718)

[4. 常见问题及解决方法 13](#_Toc9613719)

[4.1 图像显示黑图 13](#_Toc9613720)

[4.2 组件不采集图像 13](#_Toc9613721)

[4.3 图像有黑色条纹 14](#_Toc9613722)

# 产品简介

##  功能描述

激光光源线阵图像采集组件是一款满足轨道交通智能安全检测需求的一体化成像装置，通过红外激光光源模块与高清线性扫描摄像模块的高度集成，可实现高速运行状态下轨道状态高清成像，可极大提高轨道交通安全检测效率。该产品同时具有结构稳固、使用便捷、美观大方、环境适应性强等特点，符合铁路相关技术规范和标准。

##  技术指标

|  |
| --- |
| **4K激光光源采集模块规格参数表** |
| 序号 | 名称 | 规格参数 |
| **机械参数** |
| 1 | 外形尺寸 | 218mm×130mm×200mm（长×宽×高） |
| 2 | 组件重量 | 8.1kg |
| **电气、光学** |
| 3 | 供电电源 | 24VDC |
| 4 | 峰值功率 | 30W |
| 5 | 图像横向分辨率 | 4096 |
| 6 | 补光光源 | 红外激光光源 |
| 7 | 触发源 | 支持标准TTL/LVDS信号 |
| 8 | 最高采集频率 | 50KHz |
| **环境技术指标** |
| 8 | 工作温度范围 | -10℃～45℃ |
| 9 | 防护等级 | IP66 |
| 10 | 防护玻璃 | 高透光、自动电加热除雾 |

##  组成部件

|  |
| --- |
| **组成部件清单** |
| 部件名称 | 数量 | 单位 | 备注 |
| 组件控制及光源封装 | 1 | 套 |  |
| 相机、镜头 | 1 | 套 |  |

##  机械尺寸



图1-2 机械尺寸图

##  指示灯说明



图1-3 组件指示灯

* 电源：电源状态指示灯（长亮表示工作正常）；
* 系统：内部控制器指示灯（闪烁表示工作正常）；
* 采集：采集信号指示灯（长亮或闪烁表示工作正常）。

##  接口定义

|  |
| --- |
| **组件接口定义** |
| **接口** | **序号** | **定义** | **线缆端颜色** | **备注** |
| 6芯线缆 | 1 | GND | 黑 |  |
| 2 | +24V | 红 |  |
| 3 | GND | 橙 |  |
| 4 | A+ | 棕 |  |
| 5 | A- | 绿 |  |
| 6 | 激光触发 | 黄 |  |

# 分频控制盒

##  控制盒简介

激光光源线阵图像采集组件通过控制盒供电与接收信号。控制盒采用1U标准，可同步输出4路采集信号，通过485串口调试工具设置分频数调整输出信号频率，以调整图像质量。



图2-1 分频控制盒整体图

##  机械尺寸



图2-2 正面图



图2-3 俯视图和侧面图

##  控制盒串口定义

|  |
| --- |
| **控制盒串口定义** |
| **接口** | **针脚** | **定义** | **线缆端颜色** | **备注** |
| 输入 | 1 | SG | 黑 |  |
| 2 | A+ | 白 |  |
| 3 | A- | 绿 |  |
| 4 | +5V | 红 |  |
|  |
| 串口 | 1 | GND | 黑 |  |
| 2 | A | 白 |  |
| 3 | B | 绿 |  |
|  |
| 模块1模块2模块3模块4 | 1 | GND | 黑 |  |
| 2 | +24V | 红 |  |
| 3 | GND | 橙 |  |
| 4 | A+ | 棕 |  |
| 5 | A- | 绿 |  |
| 6 | 激光触发 | 黄 |  |
|  |
| 板卡1板卡2板卡3板卡4 | 1 | GND | 黑 |  |
| 2 | A | 白 |  |
| 3 | B | 绿 |  |
|  |  |  |  |

# 组件调试

##  IP配置

组件使用Sapera CamExpert软件进行调试，由于组件采用千兆网通信，设备连接完成后需首先在PC机上进行网络配置确认。点击屏幕右下角小相机图标，确认相机通信状态为Enable。



图3-1 IP配置

##  参数设置

调试前请确认已安装Sapera CamExpert v8.0或以上版本驱动，按以下步骤完成相机配置：

1. 打开Sapera CamExpert软件，选择当前调试相机的编号；



图3-2 选择对应相机编号

1. 选择相机触发方式：

触发方式：Trigger Mode选择On，即外触发模式；

触发源：Trigger Source选择Line1；

信号输出：Line Selector选择Line 5 ，Line Format选择SingleEnded；

 Line Selector选择Line 1 ，Line Format选择RS422；

****

图3-3 选择相机外触发方式

1. 设置激光触发时间与脉宽：

激光触发方式：在Line 5中，Output Line Source选择Pluse on：Start of Exposure，即在相机曝光状态时进行补光；

将Output Line Plus Duration（in us）改为10；



图3-4 设置激光触发时间与脉宽

1. 修改拍摄图像的分辨率：



图3-5 修改图像分辨率

1. 图像采集开始后可以通过改变曝光时间Exposure Time来修改图像的亮度；



图3-6 修改相机曝光时间

1. 点击左上角保存按钮，保存当前相机配置，生成相机参数.ccf文件。



图3-7 保存相机配置参数

****

图3-8生成相机配置文件

##  编码器触发参数设置

1. Sensor Controls（不建议更改）：
2. Acquisition Line Rate线采集速率（内触发）：10000；
3. Exposure Time曝光时间：15；
4. Gain增益：1。
5. I/O Control：
6. Trigger Source触发源：Rotary Encoder（选择编码器触发方式可以启用分频、倍频功能）；



图3-9 选择Rotary Encoder触发方式

1. Rotary Encoder Output Mode编码器输出模式：选择motion；
2. Rotary Encoder Input A Source:选择Line 1（不能更改）；
3. Rotary Encoder Input B Source:选择Line 2（不能更改）；
4. Rotary Encoder Rescaler Order编码器重新校准顺序：选择Multiplier Divider；
5. Rotary Encoder Multiplier编码器信号倍频；
6. Rotary Encoder Divider编码器信号分频；



图3-10 Rotary Encoder触发下的倍频、分频功能

1. Line Slector相机输入信号（相机触发）：Line 1——Line Format：RS422；

Line Slector相机输出信号（激光触发）：Line 5——Line Format: SingleEnded；



图3-11 Line Selector参数设置

1. 如有必要，可对以上进行保存，并重新生成相机配置.ccf文件。

注意：.ccf文件并不包含相机的所有参数，修改相机参数时要注意备份原有参数。修改参数时避免使用鼠标滚轮，以免误改相机其他参数。

# 使用须知

1. 打开外包装前请确认产品包装完好，如有破损请联系物流相关人员；
2. 由于产品在出厂前经过精密调试，不可轻易打开设备；
3. 产品在工作期间请勿随意插拔相机的电源和数据线缆，如有需求，请在程序停止并断 电后进行操作；
4. 本产品为激光产品，上电状态下不能直视激光器，长时间直视会对人眼造成损伤；
5. 在户外使用时，注意航插接头处的防水保护，以免造成电路损坏；
6. 定期清洁视窗防护玻璃，过度的灰尘及污渍会影响相机成像质量；
7. 请勿在通风不好的情况下，对组件进行高频、长时间的持续测试，避免组件过热。